

Роботы | Тольятти, Россия

Робот-манипулятор Gelios 20



Робот-манипулятор Gelios 20

IPC

C6920-0040

CP6932-0001

Automation

TwinCAT CNC, Kinematic Transformations

Motion:

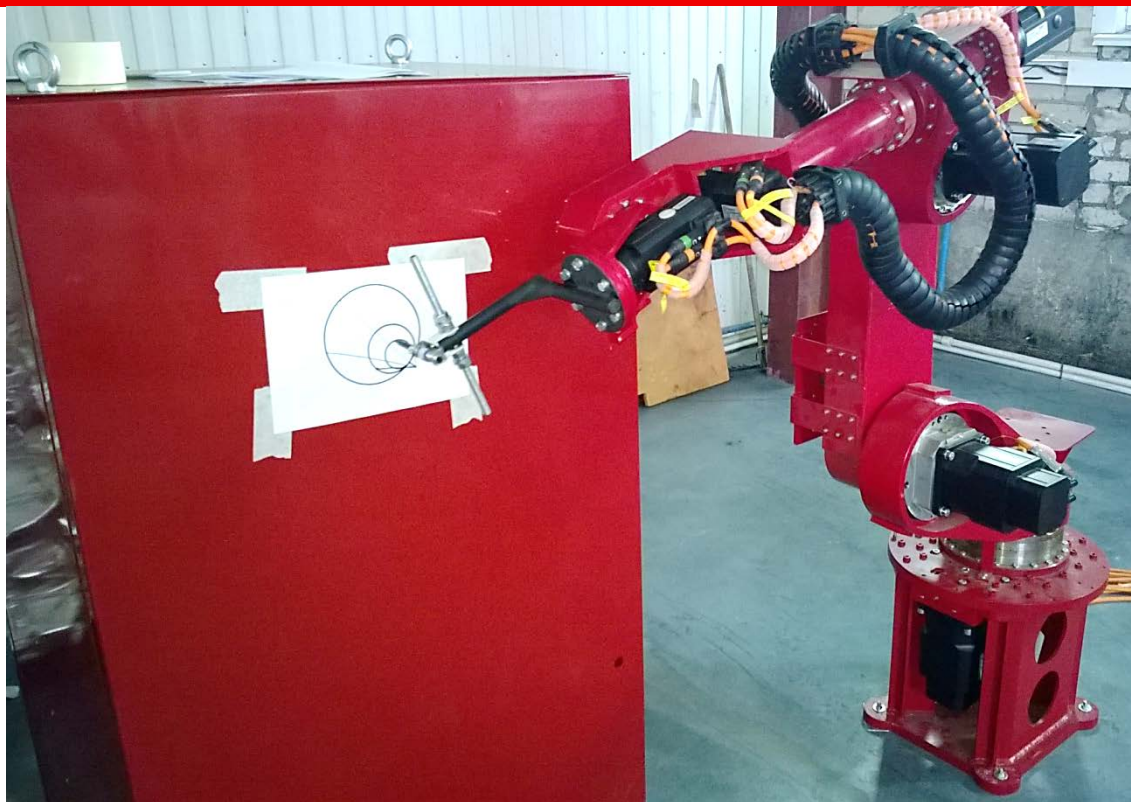
2* AX5112 (1 ось)

1*AX5206 (2 оси)

1*AX5203 (2 оси)

I/O

EK1100, EL1819, EL2809



Робот-манипулятор Gelios 20

6-осевой промышленный антропоморфный робот-манипулятор «Gelios 20». Управление гидравликой и электрикой, включая аварийную систему:

- робот «Gelios 20» может применяться для лазерной сварки сложных пространственных конструкций из тонкого металлического листа, дуговой и плазменной сварки металлических заготовок, задач связанных с разгрузочно-погрузочными работами

Реализация: 2014



Робот-манипулятор Gelios 20

Управление технологическим процессом выполняется с помощью C6920-0040. Сервоусилители серии AX5000, управляющие 6-ю серводвигателями (интерфейс обратной связи Hyperface), объединены между собой по звену постоянного тока; задание параметров технологического процесса осуществляется с помощью сенсорной 15-дюймовой панели CP6932-0001 через специальный графический ЧПУ-интерфейс

IPC

C6920-0040

CP6932-0001

Automation

TwinCAT CNC, Kinematic Transformations

Motion:

2* AX5112; 1*AX5206; 1*AX5203 (2 оси)

I/O

EK1100, EL1819, EL2809



Робот-манипулятор Gelios 20

Преимущества для клиента

- достаточно быстрая окупаемость
- исключение влияния человеческого фактора на конвейерных производствах, а также при проведении монотонных работ, требующих высокой точности
- повышение точности выполнения технологических операций и, как следствие, улучшение качества
- рациональность использования производственных помещений
- исключение воздействия вредных факторов на персонал на производствах с повышенной опасностью.

Реализация проекта

- ООО «Бекхофф Автоматизация»